

Verbessern der Übersetzungen

Student Group

First Name	Surname	Matrikel Nr.

Table of Contents

Verbessern der Übersetzungen

Hinweise

Zu korrigierende Kapitel

notwendige Tätigkeiten

2

2

2

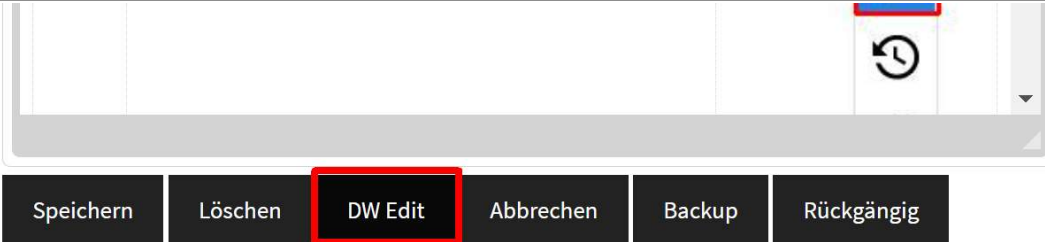
2

Verbessern der Übersetzungen

Hinweise

Bitte nutzen Sie den "DW-Editor":

Gehen Sie dafür wie folgt beschrieben vor:

Schritt	Text	Bild
1.	Drücken Sie dazu zunächst auf dieser Seite rechts auf "Diese Seite bearbeiten" (Stift-Icon)	
2.	Wählen Sie unter dem Texteingabefeld den Knopf "DW Edit"	
3.	Nun können Sie mir einem weiteren Druck auf "Diese Seite bearbeiten" (Stift-Icon) die Seite verändern, ohne Doppelungen von Überschriften oder Defekte Diagramme zu erhalten	

Zu korrigierende Kapitel

	englisch	deutsch
EE1	electrical_engineering_1	elektrotechnik_1
IntrDS (erst ab Mitte - Ende Nov)	circuit_design	elektronische_schaltungstechnik

notwendige Tätigkeiten

1. „false friends“ korrigieren, z.B.
 1. deutsch „Zweipol“ englisch „dipoles“

2. Die Merksätze sollen mit "Note:" und nicht mit "Remember:" oder "Notice:" beginnen
3. Die Ziele sollen mit "Goals" nicht mit "Objectives" beginnen
2. Indizes verbessern
 1. LL -> OC (Leerlauf -> Open Circuit), z.B. bei U_{LL} : U_{LL}
 2. KS -> SC
 3. q -> S (quelle --> source)
3. Links zu Wikipedia korrigieren: z.B.
 1. in der Übersetzung `{{wpde>Thévenin theorem}}` --> `{{wp>Thévenin's theorem}}`
4. Links zu Dokuwiki korrigieren
 1. z.B.

`[[analysis_of_dc_networks#superposition_methods|analysis_of_dc_networks: Superposition method]]` -> hier muss nachgeschaut werden, welches unterkapitel gemeint ist und dieses eingefügt werden.
5. Formel-Fehler korrigieren, weil Dinge übersetzt / ersetzt wurden, die nicht übersetzt werden sollten (z.B. Latex-Befehle, dort hatte DeepL klammern verschluckt oder verdoppelt) \\z.B.
 1. bei [non-ideal sources and two pole networks](#):

$R_i \cdot U_{LL} = \frac{I_{KS}}{G_i}$, $R_i = \frac{1}{G_i}$ ergibt $U_{LL} = \frac{i_{KS}}{G_i}$, $R_i = \frac{1}{G_i}$

hier müsste die deutsche Version 'lineare quellen und zweipole' gegenübergelegt werden:

$R_i \cdot U_{LL} = \frac{I_{KS}}{G_i}$, $R_i = \frac{1}{G_i}$

$U_{LL} = \frac{i_{KS}}{G_i}$, $R_i = \frac{1}{G_i}$ - Die Übersetzung hat auch viele Umbrüche über `<nowiki>''` zerschossen und durch `'\'`, `'<nowiki>__` oder anderen Dingen ersetzt - verlinkte deutsche Videos durch englische Videos ersetzen. Hier ist es wichtig "gute" Videos zu finden. Da bieten sich Unis oder ein paar bekanntere Youtuber an z.B. Electroboom, EEVblog, Flipping Physics, How To Mechatronics, Step by Step Science, Diligent Inc. - - nicht übersetztes, was aber englisch sein müsste (z.B. Indizes bei Formeln, oder verlinkte, externe Beispiellideos da müssten englische Videos verlinkt sein) - Holprige Übersetzungen, z.B. - „Die Belastung durch den Startermotor ist teilweise so groß, dass das Abblendlicht oder Radio kurzzeitig aussetzt.“ „The load from the starter motor is sometimes so great that the low beam or radio briefly cuts out.“

From:

<https://wiki.mexle.te.hs-heilbronn.de/> - MEXLE Wiki

Permanent link:

https://wiki.mexle.te.hs-heilbronn.de/electrical_engineering_1/todo_hiwi?rev=1633217031Last update: **2021/10/03 01:23**